

## Лекция 15. МКЭ. Решение системы уравнений. Общая блок-схема вычислений

Одним из самых эффективных методов решения систем линейных уравнений, которые получаются при использовании МКЭ, является метод Гаусса. Матрица системы преобразуется в треугольную, а затем решение получают с помощью обратной прогонки. Покажем это на простом примере, а затем обобщим на систему с большим кол-вом уравнений и неизвестных.

Рассмотрим систему с тремя неизвестными

$$8\Phi_1 + 2\Phi_2 + \Phi_3 = 6,$$

$$2\Phi_1 + 6\Phi_2 - \Phi_3 = 4,$$

$$\Phi_1 - \Phi_2 + 4\Phi_3 = 2.$$

Матрица системы симметрична, а наибольшие коэффициенты располагаются на главной диагонали. Метод исключения состоит в том, что любая неизвестная может быть исключена из всех уравнений системы, кроме того, в котором она располагается на главной диагонали. Так, неизвестную  $\Phi_1$  исключают из второго и третьего уравнений. Для этого разрешим первое уравнение относительно  $\Phi_1$ .

$$\Phi_1 = 0,75 - 0,25\Phi_2 - 0,125\Phi_3.$$

Далее подставим выражение во второе и третье уравнения

$$2(0,75 - 0,25\Phi_2 - 0,125\Phi_3) + 6\Phi_2 - \Phi_3 = 4,$$

$$5,5\Phi_2 - 1,25\Phi_3 = 2,5.$$

$$(0,75 - 0,25\Phi_2 - 0,125\Phi_3) - \Phi_2 + 4\Phi_3 = 2,$$

$$- 1,25\Phi_2 + 3,875\Phi_3 = 1,25.$$

Тогда система принимает следующий вид

$$8\Phi_1 + 2\Phi_2 + \Phi_3 = 6,$$

$$5,5\Phi_2 - 1,25\Phi_3 = 2,5,$$

$$- 1,25\Phi_2 + 3,875\Phi_3 = 1,25.$$

Повторяем процедуру исключения для второй неизвестной и третьего уравнения

$$8\Phi_1 + 2\Phi_2 + \Phi_3 = 6,$$

$$5,5\Phi_2 - 1,25\Phi_3 = 2,5,$$

$$3,591\Phi_3 = 1,818.$$

Полученная система решается обратной прогонкой: сначала из третьего уравнения находят третью неизвестную, затем из второго вторую и первую подстановкой в первое уравнение найденных значений третьей и второй неизвестных.

Таким образом, метод решения системы линейных уравнений состоит из двух этапов: разложение матрицы и обратная прогонка.

Теперь рассмотрим более общую систему. Будем предполагать, что она симметрична и большие члены находятся на главной диагонали. Будем считать, что матрица системы имеет ленточный тип.

$$\begin{aligned} K_{11}\Phi_1 + K_{12}\Phi_2 + K_{13}\Phi_3 &= F_1, \\ K_{21}\Phi_1 + K_{22}\Phi_2 + K_{23}\Phi_3 + K_{24}\Phi_4 &= F_2, \\ K_{31}\Phi_1 + K_{32}\Phi_2 + K_{33}\Phi_3 + K_{34}\Phi_4 + K_{35}\Phi_5 &= F_3, \\ K_{42}\Phi_2 + K_{43}\Phi_3 + K_{44}\Phi_4 + K_{45}\Phi_5 &= F_4, \\ K_{53}\Phi_3 + K_{54}\Phi_4 + K_{55}\Phi_5 &= F_5. \end{aligned}$$

Очевидно, что ширина полосы матрицы равна трем, здесь не показаны нулевые коэффициенты. После исключения первой переменной, получаем

$$\begin{bmatrix} K_{11} & K_{12} & K_{13} & 0 & 0 & F_1 \\ 0 & K_{22}^{(1)} & K_{23}^{(1)} & K_{24}^{(1)} & 0 & F_2^{(1)} \\ 0 & K_{32}^{(1)} & K_{33}^{(1)} & K_{34}^{(1)} & K_{35}^{(1)} & F_3^{(1)} \\ 0 & K_{42}^{(1)} & K_{43}^{(1)} & K_{44}^{(1)} & K_{45}^{(1)} & F_4^{(1)} \\ 0 & 0 & K_{53}^{(1)} & K_{54}^{(1)} & K_{55}^{(1)} & F_5^{(1)} \end{bmatrix},$$

где коэффициенты выражаются в соответствии со следующими выражениями

$$\begin{aligned} K_{22}^{(1)} &= K_{22} - K_{21} \frac{K_{12}}{K_{11}}, & K_{23}^{(1)} &= K_{23} - K_{21} \frac{K_{13}}{K_{11}}, \\ K_{32}^{(1)} &= K_{32} - K_{31} \frac{K_{12}}{K_{11}}, & K_{33}^{(1)} &= K_{33} - K_{31} \frac{K_{13}}{K_{11}}, \\ F_2^{(1)} &= F_2 - K_{21} \frac{F_1}{K_{11}}, & F_3^{(1)} &= F_3 - K_{31} \frac{F_1}{K_{11}}. \end{aligned}$$

Верхний индекс (1) применяется для обозначения первого исключения. Запишем общее соотношение для любого коэффициента после осуществления первой редукции (исключения)

$$K_{ij}^{(1)} = K_{ij} - K_{i1} \frac{K_{1j}}{K_{11}}, \quad i, j > 1$$

Если рассмотреть редукцию с номером  $n$ , то получим соотношения следующего вида

$$K_{ij}^{(n)} = K_{ij}^{(n-1)} - K_{in}^{(n-1)} \frac{K_{nj}^{(n-1)}}{K_{nn}^{(n-1)}}, \quad i, j > n.$$

Для вектор-столбца  $F$  получим следующие выражения

$$F_i^{(1)} = F_i - K_{i1} \frac{F_1}{K_{11}}, \quad i > 1,$$

$$F_i^{(n)} = F_i^{(n-1)} - K_{in}^{(n-1)} \frac{F_n^{(n-1)}}{K_{nn}^{(n-1)}}, \quad i > n$$

Эти соотношения дают нам важный вывод: симметрия коэффициентов после выполнения исключений сохраняется. Это легко показать, если

принять в рассмотрение коэффициенты  $K_{23}^{(1)}$  и  $K_{32}^{(1)}$ . Так как в исходной системе  $K_{12} = K_{21}$ ,  $K_{13} = K_{31}$ , то  $K_{23}^{(1)} = K_{32}^{(1)}$ .

Симметрия матрицы сохраняется после каждого исключения, следовательно, можно переписать матрицу в следующем виде

$$K_{ij}^{(n)} = K_{ij}^{(n-1)} - K_{nj}^{(n-1)} \frac{K_{nj}^{(n-1)}}{K_{nn}^{(n-1)}}.$$

Таким образом, нет смысла запоминать элементы, которые находятся под главной диагональю. Для выполнения операций нужны только элементы на и над главной диагональю.

Более того, коэффициенты, которые находятся вне полосы, запоминать не надо, так как они все равны нулю. Это дает возможность хранить глобальную матрицу жесткости в виде прямоугольной таблицы, шириной, которая равна ширине полосы глобальной матрицы.

### **Общая блок-схема вычислений**

Основное преимущество МКЭ состоит в том, что его этапы являются общими для всех областей его применения. На следующем рисунке представлена общая блок-схема вычислений. Представленная блок-схема предназначена для симплекс-элементов. Рассмотрим работу блок-схемы для общего случая, а не на каком-то частном примере.

